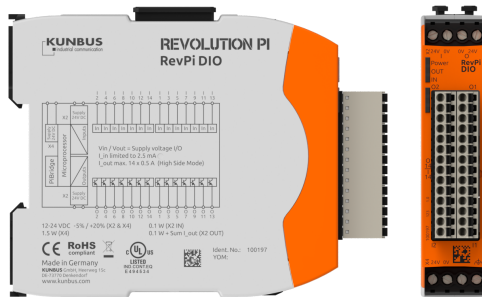


Technische Daten

RevPi DIO



Artikelnr.: 100197

Gehäuseabmessungen (H × B × T)	96 × 22,5 × 110,5 mm
Gehäusevariante	Hutschienengehäuse für Tragschiene TH35 nach DIN EN 60715
Gehäusematerial	Polycarbonat
Gewicht	Ca. 100 g / 130 g (inkl. Stecker)
Schutzart	IP20
Spannungsversorgung	Typ. 24 V DC (11,4 ... 28,8 V DC) (X2 und X4) ^[1]
Maximale Leistungsaufnahme	1,5 W (X4/Hauptversorgung)
Zulässige Betriebstemperatur	-40 ... +55 °C
Zulässige Lagertemperatur	-40 ... +85 °C
Max. relative Luftfeuchtigkeit (bei 40 °C)	93 % (keine Betauung)
Steckverbinder	• 2 × 4-polige Schraubverbinder für Spannungsversorgung • 2 × 14-polige Federkraft-Steckverbinder (0,2 ... 1,5 mm²) für IOs, Rastermaß 3,5 mm (Wieland Artikelnr. 27.630.4453.0)
Optische Anzeige	3 × mehrfarbige Status LEDs
Anzahl der digitalen Eingänge	14
Typ der Eingänge	Galvanisch getrennt vom Systembus sowie von den Ausgängen, einzeln konfigurierbar als direkter Digitaleingang, Zähler auf steigende Flanke, Zähler auf fallende Flanke oder mit benachbartem Eingang zusammen als Encoder. ^[2]
Strombegrenzung an den Eingängen	2,4 mA (bei 24 V Spannungsversorgung)
Eingangsschwellen	Bei 24 V kompatibel gemäß EN 61131-2 zu Typ I und III Sensoren.

Digitale Entprellschaltung	Für alle Eingänge gemeinsam einstellbar: aus, 25 μ s, 750 μ s oder 3 ms
Maximale Frequenzauflösung der Zählereingänge	2 kHz (entspricht 500 Hz Encoder Sequenz)
Alarm	Bei Hilfsspannungen unter 19 V und unter 9 V, Übertemperatur
Schutz der Eingänge	Gemäß EN 61131-2 (IEC 61000-4-4, -6) gegen Burst, HF-Einkopplung, Fremdspannungen -3 ... +36 V
Anzahl der digitalen Ausgänge	14
Typ der Ausgänge	Galvanisch getrennt vom Systembus sowie von den Eingängen, einzeln konfigurierbar als direkter Digitalausgang mit High-Side oder Push-Pull-Treibern sowie als PWM-Ausgang. ^[3]
Maximaler Strom je Ausgang	500 mA (High-Side-Modus), 100 mA (Push-Pull-Modus)
PWM-Frequenz	Für alle Ausgänge gemeinsam wählbar: 40 Hz, 80 Hz, 160 Hz, 200 Hz, 400 Hz
Alarm	Thermische Abschaltung oder Kurzschluss der Ausgänge (getrennt für jeden Ausgang).
Zweifache Watchdog Funktion	Bei Ausfall der Kommunikation mit dem Controller (nach 50 ms bzw. 500 ms ^[4]) sowie bei Ausfall der internen Kommunikation mit der CPU (nach 9 ms, hardwaregesteuert) erfolgt ein Rücksetzen der Ausgänge auf null.
Schutz der Ausgänge	Gemäß EN 61131-2 (IEC 61000-4-4, -5, -6, und -2) gegen Kurzschluss, Überlast, Burst und ESD
Kompatible Module zur Systemerweiterung	RevPi Basismodule und RevPi Gateways können über eine Steckbrücke angeschlossen werden.
Schutz der Spannungsversorgungseingänge	Verpolungssicher, transiente Überspannungen
EMV-Störaussendung	Gemäß EN 61000-6-4
EMV-Störfestigkeit	Gemäß EN 61000-6-2
Konformität	RoHS
Kennzeichnung	CE
UL-Zertifizierung	Ja, UL-File-Nr. E494534
Hinweis	Das Gerät darf nur von Stromkreisen versorgt werden, die der Klasse II (Class 2) oder Safety Extra Low Voltage (SELV) gemäß Klasse 9.4 von UL 61010-1 entsprechen.



<https://revolutionpi.com/shop/de/digitales-io-module-revpi-dio>

KUNBUS GmbH

Magirusstr. 7
73760 Ostfildern
Deutschland
+49 (0)711 400 91 500

Website: revolutionpi.com

E-Mail: info@kunbus.com

Änderungen und Irrtümer vorbehalten.

[1] Für eine galvanische Trennung der Ein- und Ausgänge müssen drei unabhängige Versorgungsspannungsquellen vorhanden sein.

[2] Pro DIO Modul sind maximal 6 Eingänge als 6 Zähler oder 12 Eingänge als 6 Decoder definierbar. Zähler und Decoder werden als 32-Bit-Integer im Prozessabbild hinterlegt. Reset der Zähler/Encoder über ioctl Aufrufe vom Kernaltreiber piControl.

[3] Die PWM-Pulsweite wird als Wert von 0 bis 100 im Prozessabbild in 1 Byte hinterlegt. Die maximale Auflösung der Umsetzung dieses Wertes in % durch das RevPi DIO ist abhängig von der PWM-Frequenz: 40 Hz / 1%, 80 Hz / 2%, 160 Hz / 4%, 200 Hz / 5%, 400 Hz / 10%.

[4] 50 ms bei allen RevPi DIO mit Softwareversion 1.4 oder älter. 500 ms bei allen RevPi DIO mit Softwareversion 1.5 oder jünger.